

Esercizio 1 (8 punti). Fissato $r > 0$, calcolate il volume del cilindro troncato C così definito:

$$C = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in Q, 0 \leq z \leq x + r, 0 \leq z \leq 2r - x\}$$

dove Q è il quadrato $Q = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : |x| + |y| \leq r\}$.

Risultato

$$\text{Vol}(C) = \frac{23}{12}r^3$$

Soluzione. L'insieme C è dato dalla porzione del cilindro di base Q compresa fra i piani

$$z = 0, \quad z = x + r, \quad z = 2r - x.$$

Gli ultimi due piani si incontrano lungo la retta di equazioni $z = 3r/2, x = r/2$, cf. la Figura 1.

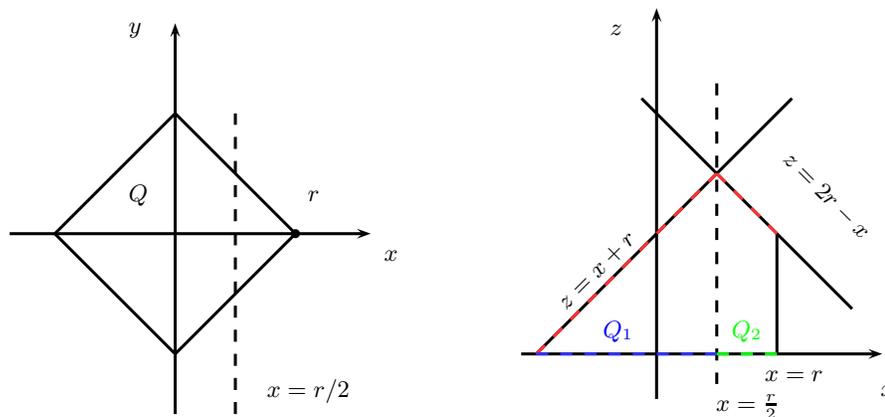


FIGURE 1. Il quadrato Q nel piano x, y e la proiezione dei tre piani assegnati sul piano x, z

Perciò, posto

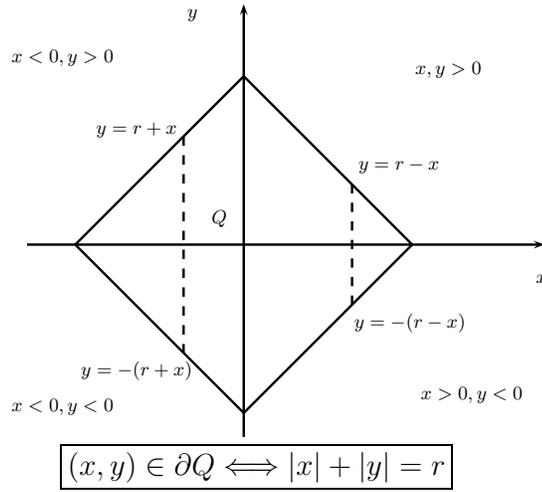
$$Q_1 = \{(x, y) \in Q : x < r/2\}, \quad Q_2 = \{(x, y) \in Q : x > r/2\}$$

si ha

$$\text{Vol}(C) = \iiint_C dx dy dz = \iint_{Q_1} \left(\int_0^{x+r} dz \right) dx dy + \iint_{Q_2} \left(\int_0^{2r-x} dz \right) dx dy = \iint_{Q_1} (x+r) dx dy + \iint_{Q_2} (2r-x) dx dy$$

Calcoliamo questi integrali doppi integrando per fili verticali nel piano x, y . Come si evince dal disegno nella Figura 2 si avrà

$$\begin{aligned} \iint_{Q_1} (x+r) dx dy &= \int_{x=-r}^{x=0} \left(\int_{y=-(x+r)}^{y=x+r} (x+r) dy \right) dx + \int_{x=0}^{x=r/2} \left(\int_{y=-(r-x)}^{y=r-x} (x+r) dy \right) dx \\ &= \int_{-r}^0 2(x+r)^2 dx + \int_0^{r/2} 2(r^2 - x^2) dx \\ &= \frac{2}{3}(x+r)^3 \Big|_{x=-r}^{x=0} + 2r^2 \cdot \frac{r}{2} - \frac{2}{3}x^3 \Big|_{x=0}^{x=r/2} = \frac{2}{3}r^3 + r^3 - \frac{2}{3 \cdot 8}r^3 \\ &= \frac{1}{3 \cdot 8}(16 + 24 - 2)r^3 = \frac{38}{24}r^3 \end{aligned}$$

FIGURE 2. Il bordo del quadrato Q

Analogamente, per il secondo addendo si ha

$$\begin{aligned}
 \iint_{Q_2} (2r - x) dx dy &= \int_{\frac{r}{2}}^r \left(\int_{-(r-x)}^{r-x} (2r - x) dy \right) dx \\
 &= 2 \int_{\frac{r}{2}}^r (2r - x)(r - x) dx = 2 \int_{\frac{r}{2}}^r (x^2 - 3rx + 2r^2) dx \\
 &= 2 \left. \frac{x^3}{3} \right|_{x=\frac{r}{2}}^{x=r} - 2 \cdot 3r \cdot \left. \frac{x^2}{2} \right|_{x=\frac{r}{2}}^r + 2 \cdot 2r^2 \cdot \frac{r}{2} \\
 &= \frac{2 \cdot 7}{3 \cdot 8} r^3 - 6r \cdot \frac{3}{2 \cdot 4} r^2 + 2r^3 = \frac{1}{24} (14 - 54 + 48) r^3 = \frac{8}{24} r^3
 \end{aligned}$$

Sommando otteniamo

$$\text{Vol}(C) = \frac{38}{24} r^3 + \frac{8}{24} r^3 = \frac{46}{24} r^3 = \frac{23}{12} r^3.$$

□

Esercizio 2 (7 punti). Data la funzione $f(x, y, z) = 2x^2 + y^2 - 3z^2 + z$

- (i) Si determinino i suoi punti stazionari, e si dica che tipo sono.
(ii) Si determinino il suo massimo assoluto e il suo minimo assoluti in

$$D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + 4y^2 + z^2 \leq 1\}$$

Risultati

$(0, 0, 1/6)$ punto di sella

$$\max_D f = 2.05, \quad \min_D f = -4$$

Soluzione. La funzione è infinitamente differenziabile: infatti, è un polinomio. Il gradiente di f

$$\nabla f(x, y, z) = (4x, 2y, -6z + 1)$$

si annulla solo nel punto $(0, 0, 1/6)$. Questo è un punto di sella perché la matrice hessiana (costante)

$$D^2 f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix}$$

ha autovalori $4, 2, -6$, dunque ne ha due di segno discorde. Questo risponde alla domanda (i). Venendo al problema di ottimizzazione (ii), introduciamo la lagrangiana

$$\mathcal{L}(x, y, z, \lambda) = 2x^2 + y^2 - 3z^2 + z - \lambda(x^2 + 4y^2 + z^2 - 1)$$

Per il Teorema dei moltiplicatori di Lagrange, i punti critici di f lungo il bordo ∂D dell'ellissoide D sono i punti critici (liberi) della lagrangiana, per i quali si ha

$$\begin{cases} \partial_x \mathcal{L} = 2(2 - \lambda)x & = 0 \\ \partial_y \mathcal{L} = 2(1 - 4\lambda)y & = 0 \\ \partial_z \mathcal{L} = (1 - 2(3 + \lambda)z) & = 0 \\ \partial_\lambda \mathcal{L} = -(x^2 + 4y^2 + z^2 - 1) & = 0 \end{cases}$$

Se $\lambda = 2$, la prima equazione è soddisfatta. Inserendo questo moltiplicatore nella seconda e nella terza equazione si ottiene rispettivamente $y = 0$ e $z = 1/10$. Imponendo il vincolo (cioè, usando la quarta equazione) si ricava che $x^2 = 99/100$, il che dà i due punti critici vincolati P_+, P_-

$$\left(\frac{3}{10}\sqrt{11}, 0, \frac{1}{10}\right), \left(-\frac{3}{10}\sqrt{11}, 0, \frac{1}{10}\right).$$

Se $\lambda = 1/4$, allora è la seconda equazione ad esser soddisfatta e si ricava (dalla prima e dalla terza) che $x = 0$, $z = 2/13$. Dal vincolo segue che $y^2 = (1/4) \cdot (165/169)$ sicché si trovano altri due punti critici vincolati Q_+, Q_-

$$\left(0, \frac{\sqrt{165}}{26}, \frac{2}{13}\right), \left(0, -\frac{\sqrt{165}}{26}, \frac{2}{13}\right).$$

Se λ è diverso sia da 2 che da $1/4$, le prime due equazioni sono soddisfatte esclusivamente se $x = y = 0$. Il fatto che in tal caso $z^2 = 1$ si ricava poi dal vincolo. In questo modo si ha una terza coppia R_+, R_-

$$(0, 0, 1), (0, 0, -1).$$

Valutando f nei punti critici vincolati che abbiamo determinato si ottiene $f(P_\pm) = \frac{41}{20}$, $f(Q_\pm) = \frac{17}{52}$, $f(R_+) = -2$, $f(R_-) = -4$. Pertanto¹

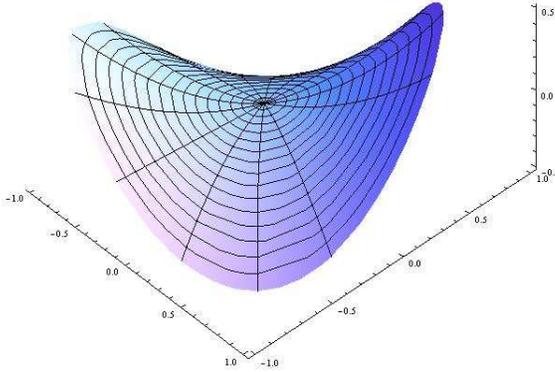
$$\max_{(x,y) \in D} f(x, y) = \frac{41}{20} = 2.05, \quad \min_{(x,y) \in D} f(x, y) = -4.$$

□

¹Il valore $f(0, 0, 1/6) = 1/12$ non può essere né il massimo né il minimo di f in D perché $(0, 0, 1/6)$ è un punto di sella per la funzione f , interna a D .

Esercizio 3 (8 punti). Dato il campo vettoriale $\vec{v}(x, y, z) = (z, -x, y)$,

- (i) scegliendo un'orientazione a piacere, si determini il suo integrale curvilineo sulla frontiera della superficie $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1, z = xy\}$;
- (ii) si enunci il teorema del rotore (o teorema di Stokes);
- (iii) si verifichi la sua validità calcolando direttamente l'integrale del flusso di $\text{rot } \vec{v}$ attraverso S .



Risultato

$-\pi$

Soluzione. La superficie S è data dalla porzione della superficie cartesiana esplicita $z = xy$ contenuta nel cilindro circolare unitario verticale $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1\}$.

(i) Diamo al bordo $\partial S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = 1, z = xy\}$ di S l'orientazione indotta dalla sua parametrizzazione $\vec{r}(\theta) = (\cos \theta, \sin \theta, \cos \theta \sin \theta)$. Verifichiamo che questa è una parametrizzazione regolare. Difatti \vec{r} è una funzione C^∞ e la velocità $\|\vec{r}'(\theta)\| = \|(-\sin \theta, \cos \theta, \cos 2\theta)\| = \sqrt{1 + \cos^2 2\theta}$ non si annulla per alcun $\theta \in [0, 2\pi]$. In questo modo si induce un'orientazione su ∂S per cui

$$\begin{aligned} \oint_{\partial S} \vec{v} \cdot d\vec{r} &= \int_0^{2\pi} \vec{v}(\vec{r}(\theta)) \cdot \vec{r}'(\theta) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} (\cos \theta \sin \theta, -\cos \theta, \sin \theta) \cdot (-\sin \theta, \cos \theta, \cos 2\theta) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} [-\sin^2 \theta \cos \theta - \cos^2 \theta + \sin \theta \cos 2\theta] d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} [-\sin^2 \theta \cos \theta - \cos^2 \theta + \sin \theta (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)] d\theta \\ &= \left[-\frac{\sin^3 \theta}{3} - \frac{\sin \theta \cos \theta + \theta}{2} - \frac{\cos^3 \theta}{3} - \frac{2 \cos \theta + \cos \theta \sin^2 \theta}{3} \right]_{\theta=0}^{\theta=2\pi} = -\frac{\theta}{2} \Big|_{\theta=0}^{\theta=2\pi} = -\pi. \end{aligned}$$

(ii) Il teorema afferma che, data una superficie regolare orientabile $S \subset \mathbb{R}^3$, un campo vettoriale \vec{v} di classe C^1 in un intorno aperto di S in \mathbb{R}^3 , ed un campo continuo \vec{n} di versori normali ad S si ha

$$(*) \quad \oint_{\partial S} \vec{v} \cdot d\vec{r} = \iint_S \text{rot } \vec{v} \cdot \vec{n} dS$$

con la convenzione che l'integrale curvilineo di seconda specie nel membro a sinistra è calcolato sulla frontiera ∂S orientata in modo coerente con \vec{n} .

(iii) Conveniamo di scegliere

$$\vec{n}(x, y, xy) = \frac{(-y, -x, 1)}{\sqrt{1 + x^2 + y^2}},$$

La parametrizzazione della frontiera proposta nel punto (i) è coerente con questa scelta e si ha $\oint_{\partial S} \vec{v} \cdot d\vec{r} = -\pi$. Verifichiamo che pure

$$\iint_S \operatorname{rot} \vec{v} \cdot \vec{n} dS = -\pi.$$

A tal fine, calcoliamo il rotore. È

$$\operatorname{rot} \vec{v}(x, y, z) = (\partial_y v_z - \partial_z v_y, \partial_z v_x - \partial_x v_z, \partial_x v_y - \partial_y v_x) = (1, 1, -1), \quad \text{per ogni } (x, y, z) \in \mathbb{R}^3,$$

da cui segue che

$$\operatorname{rot} \vec{v}(x, y, z) \cdot \vec{n}(x, y, z) = \frac{(-x, -y, 1)}{\sqrt{1+x^2+y^2}} \cdot (1, 1, -1) = -\frac{(x+y+1)}{\sqrt{1+x^2+y^2}} \quad \text{per ogni } (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

La superficie S è il grafico della funzione $g(x, y) = xy$. Gli integrali superficiali su S contengono dunque l'elemento d'area

$$\sqrt{1 + (\partial_x g)^2 + (\partial_y g)^2} = \sqrt{1 + x^2 + y^2}$$

Passando alle coordinate polari del piano nell'integrale doppio si ottiene

$$\begin{aligned} \iint_S \operatorname{rot} \vec{v} \cdot \vec{n} dS &= \iint_S \left[-\frac{(x+y+1)}{\sqrt{1+x^2+y^2}} \right] dS = - \iint_{x^2+y^2 \leq 1} (x+y+1) dx dy \\ &= - \int_0^{2\pi} \int_0^1 [\rho(\cos \theta + \sin \theta) + 1] \rho d\rho d\theta \\ &= - \underbrace{\left(\int_0^{2\pi} (\cos \theta + \sin \theta) d\theta \right)}_{=0} \left(\int_0^1 \rho^2 d\rho \right) - 2\pi \int_0^1 \rho d\rho = -2\pi \frac{\rho^2}{2} \Big|_{\rho=0}^{\rho=1} = -\pi. \end{aligned}$$

□

Esercizio 4 (7 punti). Si effettuano infiniti lanci (indipendenti) di una moneta che dà testa con probabilità p e croce con probabilità $q = 1 - p$. Per i primi X lanci ($X \geq 1$) il lancio dà lo stesso esito, dopodiché il lancio produce l'altro risultato esattamente per Y volte ($Y \geq 1$). Determinare la legge congiunta e le leggi marginali (ossia la densità congiunta e le densità marginali) del vettore aleatorio (X, Y) e calcolare la speranza di X .

Risultati

$$\begin{aligned} p_{(X,Y)}(m, n) &= p^{m+1}q^n + p^nq^{m+1}, \\ p_X(m) &= p^mq + pq^m, \\ p_Y(n) &= p^2q^{n-1} + p^{n-1}q^2 \end{aligned}$$

$$\mathbb{E}[X] = \frac{p}{q} + \frac{q}{p}$$

Soluzione. Per calcolare la densità congiunta conviene condizionare l'esito del primo lancio. Si ha

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(X = m, Y = n) &= \mathbb{P}(X = m, Y = n | \text{"testa al primo lancio"})\mathbb{P}(\text{"testa al primo lancio"}) \\ &\quad + \mathbb{P}(X = m, Y = n | \text{"croce al primo lancio"})\mathbb{P}(\text{"croce al primo lancio"}) \\ &= p^{m-1} \cdot q^n \cdot p \cdot p + q^{m-1} \cdot p^n \cdot q \cdot q = p^{m+1}q^n + p^nq^{m+1} \end{aligned}$$

per ogni $m, n \geq 1$. Disponendo della congiunta, ora possiamo determinare rapidamente le marginali: è

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(X = m) &= \sum_{n=1}^{+\infty} \mathbb{P}(X = m, Y = n) = \sum_{n=1}^{+\infty} (p^{m+1}q^n + p^nq^{m+1}) = p^{m+1} \sum_{n=1}^{+\infty} q^n + q^{m+1} \sum_{n=1}^{+\infty} p^n \\ &= p^{m+1} \frac{q}{1-q} + q^{m+1} \frac{p}{1-p} = p^mq + pq^m, \end{aligned}$$

per ogni $m \geq 1$, e

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(Y = n) &= \sum_{m=1}^{+\infty} \mathbb{P}(X = m, Y = n) = \sum_{m=1}^{+\infty} (p^{m+1}q^n + p^nq^{m+1}) \\ &= pq^n \sum_{m=1}^{+\infty} p^m + p^nq \sum_{m=1}^{+\infty} q^m = pq^n \frac{p}{1-p} + p^nq \frac{q}{1-q} = p^2q^{n-1} + p^{n-1}q^2 \end{aligned}$$

per ogni $n \geq 1$. Si può usare la prima delle due per ricavare la speranza di X , precisamente

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[X] &= \sum_{m=1}^{\infty} m \mathbb{P}(X = m) = \sum_{m=1}^{\infty} m (p^mq + pq^m) = pq \left(\sum_{m=1}^{\infty} m p^{m-1} + \sum_{m=1}^{\infty} m q^{m-1} \right) \\ &= pq \left(\sum_{m=1}^{\infty} \frac{\partial}{\partial p} p^m + \sum_{m=1}^{\infty} \frac{\partial}{\partial q} q^m \right) = pq \left(\frac{\partial}{\partial p} \sum_{m=1}^{\infty} p^m + \frac{\partial}{\partial q} \sum_{m=1}^{\infty} q^m \right) \\ &= pq \left(\frac{\partial}{\partial p} \frac{p}{1-p} + \frac{\partial}{\partial q} \frac{q}{1-q} \right) = pq \left(\frac{1}{(1-p)^2} + \frac{1}{(1-q)^2} \right) = \frac{p}{q} + \frac{q}{p} \end{aligned}$$

□